FPV REAL-TIME X5SW

4 CHANNEL REMOTE CONTROL QUADCOPTER

MANUAL DE UTILIZAÇÃO

+14

HEADFREE | 360° Eversion | 6AXIS Stabilization System | 2PM CAM Equipment | 2.4 GHZ | Wi-Fi Transmission

CARACTERÍSTICAS

SYM0X5SW

Câmera 2 Mpx Vídeo / 5Mpx Fotografia
Função 4 Canáis: cima e baixo, esquerda e direita, frente e trás, deslocação diagonal
Transmissão Wi-fi: Transmissão em Tempo Real
Inclui função de luzes: flash lights em voo
Tempo de Carga: +/- 130 minutos

Tempo de voo: até 5 minutos
Distância de controlo: 50 metros
Bateria Recarregável: 3.7 V 500mAh Li-PO
Baterias Comando: 4x LR6 AA **não incluídas**
Comando e cabo carregador USB **incluídos**.
MEDIDAS DRONE: 31,5 x 31,5 x 10,5 cm

PT

giroo®

SYMA® RADIO-CONTROLLED PRODUCT

ATENÇÃO!

1• Este produto não é um brinquedo! Para a utilização do drone recomenda-se que o utilizador tenha idade igual ou superior a 14 anos e/ou acompanhado por um adulto.
2• O produto deve ser utilizado após a leitura das instruções que constam neste manual.
3• Espaço de Vôo - deverá utilizar o drone numa área livre, que possibilite a utilização do controlo remoto sem obstáculos mantendo-o dentro do seu campo de visão.
4• Certifique-se de que o cabo de carregamento USB é original e respeita as normas do fabricante.

SEJA PREVENTIVO

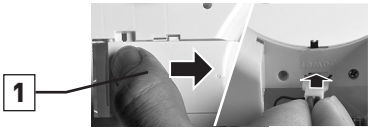
1. Mantenha-o longe de pessoas, animais ou obstáculos.
2. Mantenha-o longe do ambientes húmidos, lagos, fontes, rios, mar...
3. Utilize este produto com segurança evitando comportamentos irresponsáveis.
4. Mantenha-o longe de estradas ou caminhos públicos.
4. Mantenha-o afastado de fontes de calor, como fogueiras, pois poderão danificar a estrutura.
5. Por favor, verifique sempre a posição do interruptor ON / OFF quando inicia/finaliza a sua utilização.

EMPARELHAR ANTES DE UTILIZAR

CARREGUE A BATERIA ANTES DE 1ª UTILIZAÇÃO

EMPARELHAR O DRONE COM O COMANDO:

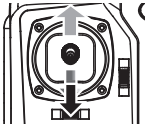
1 • Abra o compartimento da bateria no drone e **coloque o cabo de ligação (1).**

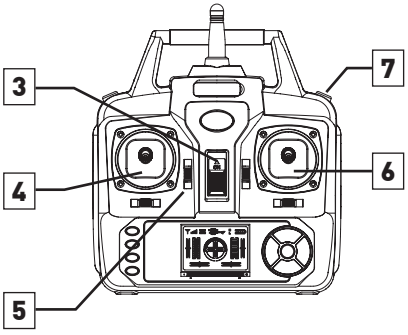


2 • **Ligar** o interruptor do Drone **(2)** (localizado na estrutura central/por baixo) deslocando o interruptor para a posição **ON**.

3 • **Ligar** o Interruptor do Comando **(3)** (centro do comando) deslocando o interruptor para a posição **ON**.

4 • Deslocar a Alavanca Esquerda **(4)** para a **FRENTE ↑ e Para TRÁS ↓** até ouvir um sinal (bip) de **emparelhamento**.





Quando as luzes do drone **param de piscar,** significa que **conseguiu** sincronizar/emparelhar a **ligação** entre o drone e o comando.

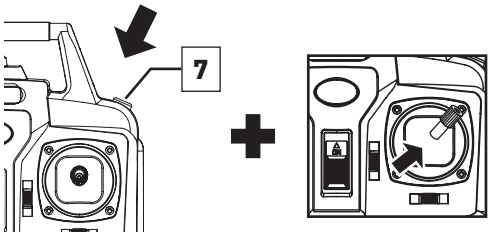
QUANTO **MENOR A CARGA** DAS BATERIAS **MENOR A DISTÂNCIA** DE ALCANCE DO COMANDO.

MOVIMENTO DE ROTAÇÃO 360º

1 • Certifique-se que o drone se encontra a voar de forma estável, num espaço aberto e a uma altura/distância superior a 3 metros do chão.

2 • Desloque a **alavanca direita para o canto superior direito** e **clique no botão superior/ lateral direito** (7).

O Quadcopter irá efetuar uma rotação de 360º.



INSTALAR TRENS & PROTEÇÕES

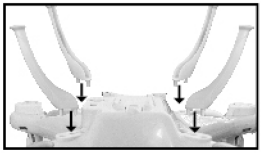


Figura 1

1• Coloque os trens na base do drone como indicado na **Figura 1**.

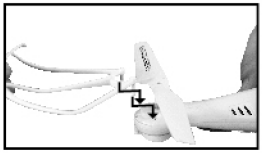


Figura 2

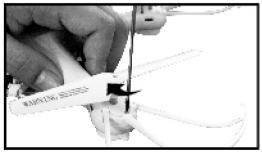


Figura 3

2• Instale as proteções em todos os 4 cantos das hélices e aperte dos parafusos, ver **Figura 2 e 3**.

INSTALAR E RETIRAR CÂMERA

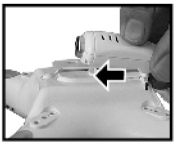


Figura 1

Figura 2

Figura 3

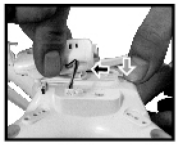


Figura 4

Figura 5

INTALAR CÂMERA

1• Desloque a câmera, como indicado na **Figura 1**.

2• Conecte o cabo da câmera ao drone como indicado na **Figura 2**.

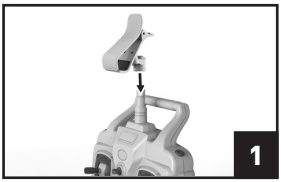
DESINSTALAR CÂMERA

1• Desconecte o cabo da câmera do drone **Figura 3**.

2• Pressione para baixo o bloqueador câmera ao drone **Figura 4**.

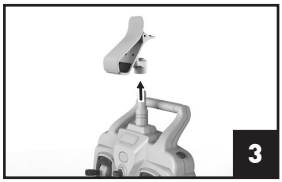
3• Empurre a câmera e retire-a como indicado na **Figura 5**.

INSTALAR APOIO PARA DISPOSITIVO MÓVEL



1• Coloque o orifício do apoio na antena do comando.

2• Pressione até a base da antena, garantindo que está devidamente seguro.



3• Para retirar, gire ligeiramente o apoio e puxe segurando na peça de encaixe.

Problema	Causa	Solução
Não Responde	1. A bateria do quadcopter não tem energia suficiente. 2. A bateria do comando não tem energia suficiente. 3. A sincronização do comando não corresponde á do quadcopter.	1. Carregue a bateria do quadcopter. 2. Carregue ou substitua as pilhas se necessário. 3. Sincronize novamente a ligação entre o comando e o quadcopter.
Está Lento e não responde/tem uma navegação difícil	1. Energia Insuficiente no comando. 2. Um comando nas proximidades está a utilizar a mesma frequência.	1. Carregue ou substitua as pilhas se necessário. 2. Utilize-o fora do alcance da outra nave.

FUNÇÃO WI-FI (Tempo Real)

INSTALAÇÃO DE SOFTWARE

ANDROID (para dispositivos com android 4.1 ou superior)

Proceda ao download em www.symatoys.com ou através do scan do código de Instalação do software SYMA FPV na embalagem/ou na ultima página deste manual.

Pode também proceder á pesquisa por: Syma FPV na sua Google Play Store.

APPLE IOS (para dispositivos com IOS 5.0 ou superior)

Proceda ao download em www.symatoys.com ou através do scan do código de Instalação do software SYMA FPV na embalagem/ou na ultima página deste manual.

Pode também proceder á pesquisa por: Syma FPV na sua Apple Store.

INSTRUÇÕES DE LIGAÇÃO

1. Abra a Aplicação SYMA FPV.
2. Clique no botão "START"
3. A imagem Aparecerá.

QUADCOPTER

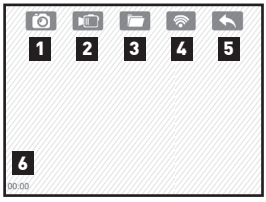
Durante a ligação do Quadcopter, o indicador de luz do FPV está verde.
A luz irá mudar para vermelho e piscar depois de 20segundos no processo de espera pela ligação com o dispositivo móvel(ex.: telemóvel).

NO SEU DISPOSITIVO MÓVEL (ex.: telemóvel)

Clique nas "Definições" do seu dispositivo móvel (ex.: telemóvel), ligue o seu Wi-Fi, procure na sua lista de ligações por "FPV WIFI ****", clique na ligação e aguarde até esta se encontrar "conectada", indicando assim que a ligação foi bem conseguida, agora saia das "definições" .

Abra a aplicação SYMA FPV, clique no botão "START" e entre no Interface de Controle. A imagem captada pela sua câmera deverá aparecer no seu ecrã. A ligação Wi-Fi deverá estar no máximo, devido á proximidade com o Quadcopter.

INTERFACE DA APLICAÇÃO:



1. Fotografia
2. Vídeo
3. Pasta de Armazenamento
4. Sinal Wi-Fi
5. Voltar
6. Tempo

FOTOGRAFIAS E VÍDEO (TEMPO REAL)

FOTO E VÍDEO: Quando conectado ao Wi-Fi pode utilizar o interface da câmera para tirar fotografias e gravar vídeo em tempo real, clicando nos icons correspondentes. Os Ficheiros serão colocados na pasta de Armazenamento.

INSTRUÇÕES IMPORTANTES

1• Este produto não é um brinquedo, mas um equipamento que requer integração mecânica e eletrônica, com características de aerodinâmica e de transmissão de alta frequência. É necessária uma correta montagem, de modo a evitar acidentes.
O utilizador deve operar/controlá-lo de forma segura. Por favor, tenha em atenção que não assumiremos qualquer responsabilidade por mau manuseamento do produto, uma vez que isso poderá resultar em ferimentos graves ou danos no produto.
2• O produto deve ser utilizado por possoas capazes de seguir as instruções deste manual e possuir uma experiência de vôo. Não deverá ter idade inferior a 14 anos.
3• Espaço de Vôo - deverá utilizar o dispositivo numa área livre, que possibilite a utilização do controlo remoto dentro do campo de visão do utilizador.
4• Uma vez adquirido o produto, o utilizador deverá cumprir as indicações deste manual, e respeitar os termos da garantia indicados pelo vendedor.
5• Se houver qualquer problema ocorrido durante o tempo de uso, operação ou reparação, por favor, contacte a loja onde adquiriu o produto. Poderá também contactar o nosso serviço-de-pós-venda: spv@ajaguiar.com

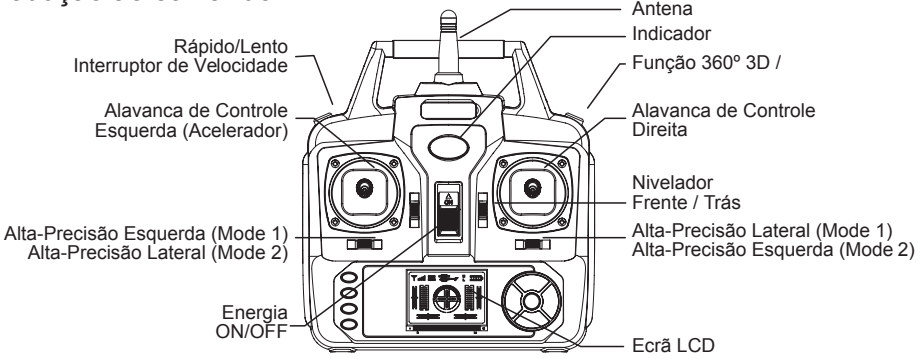
AVISOS! ATENÇÃO!

Este modelo de vôo R / C deve ser operado com precaução. Por favor, certifique-se de o operar longe de grupos de pessoas, animais ou obstáculos que poderão ser susceptiveis de lesões. Por favor, ATENÇÃO ao processo de montagem/condições do modelo, uma montagem incorreta, danos no modelo ou ligação incorrecta dos equipamentos de controle eletrônico, poderão provocar danos. **SEJA PRÉVENTIVO** - Tenha em atenção a segurança de vôo, quando em funcionamento seja cauteloso e avalie os elementos que o rodeia de forma a evitar possiveis acidentes, esteja sempre atento, eventuais acidentes podem ocorrer pela sua negligência.

1. Mantenha-o longe de pessoas, animais ou obstáculos.
2. Mantenha-o longe do ambientes húmidos.
3. Utilize este produto corretamente e evite utilizá-lo sozinho.
4. Mantenha-o longe de vias rápidas, e estradas de muito movimento.
4. Mantenha-o afastado de fontes de calor, poderá danificar a estrutura.
5. Por favor, verifique o interruptor ON / OFF. Verifique as imagens seguintes, uma correta identificação/colocação da posição do interruptor poderá provocar a perda de controle do modelo, podendo afetar a sua segurança e a de outros. Por favor, verifique sempre a posição do interruptor quando inicia/finaliza a sua utilização.

CONHEÇA O SEU COMANDO

Introdução ao comando



Instalação de baterias no comando

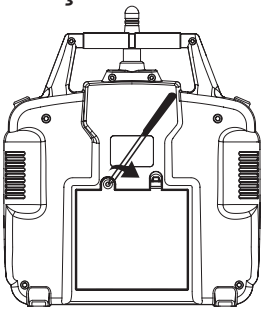


Figura 1

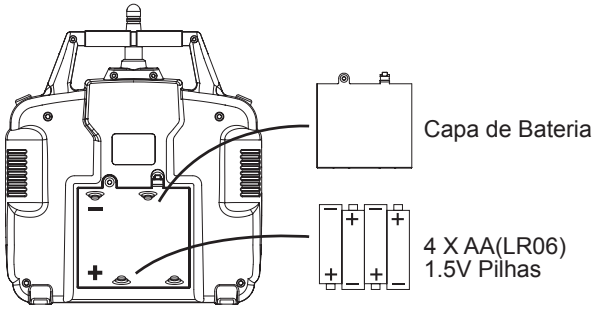
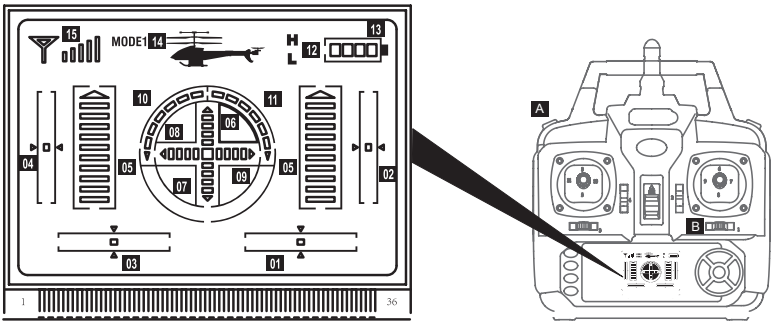


Figura 2

1.Utilize uma chave de fendas para removèr os parafusos na parte traseira do comando, depois abra a tampa da bateria (Figura 1).
2.Instale 4 pilhas "AA" (não incluídas) na parte traseira do comando, depois coloque a tampa da bateria e coloque os parafusos (Figura 2).

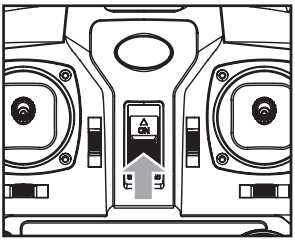
1. Instale as pilhas com a polaridade correta.
2. Não misture pilhas velhas e novas.
3. Não misture tipos diferentes de pilhas.

TECLADO DO CONTROLE REMOTO E MANUAL LCD

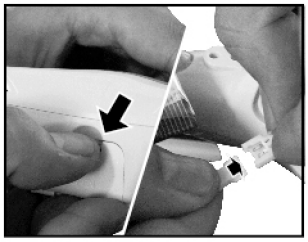


01. Alta-Precisão Lateral: Ligação Inicial no centro. (Movimentos Esquerda/Direita em Mode 2)
02. Alta-Precisão Frente/Backward: Ligação Inicial no meio.
03. Alta-Precisão Esquerda/Direita: Ligação Inicial no centro.(Movimente-se lateralmente no Mode 2)
04. Alavanca de aceleração de Alta-Precisão: Ligação Inicial no meio.
05. Acelerador: Ligação Inicial no nível mais baixo. (Acelerador de Esquerda/Direita)
06. Movimentos Frontais: Ligação Inicial no nível mais baixo.(No meio do quadrado)
07. Movimentos Traseiros: Ligação Inicial no nível mais baixo.(No meio do quadrado)
08. Movimentos Laterais - Direita: Ligação Inicial no nível mais baixo. (No meio do quadrado)
09. Movimentos Laterias-Esquerda: Ligação Inicial no nível mais baixo.(No meio do quadrado)
10. Virar á Esquerda: Puxe a alavanca esquerda para a esquerda, o quadcopter vai elevar-se e mover-se rápidamente para a esquerda.
11. Virar á Direita: Puxe a alavanca direita para a direita, o quadcopter vai elevar-se e mover-se rápidamente para a direita.
12. Velocidade Rápida/Lenta: Pressione o botão "A" por alguns segundos para selecionar entre o modo rápido e lento. "H" significa velocidade rápida e "L" velocidade lenta.
13. Identificador de Energia: De acordo com a bateria do seu comado.
14. Modo por definição quando incia a utilização. Quando mudar para o MODE 2, por favor, mantenha o o botão "B" pressionado para a direita, de seguida ligue o comando, o modo irá estar alterado no ecrã LCD. Os mesmos passos para a função MODE 1.
15. Indicação de Sinal: Normalmente na totalidade da tela.

PREPARADO PARA VOAR

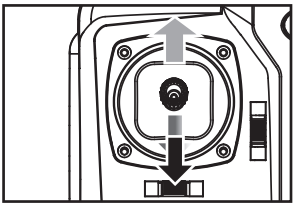


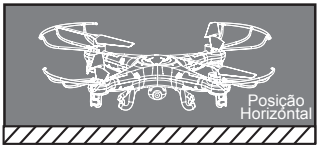
Passo 1: Ligue o interruptor ON/OFF no comando



Passo 2: Abra o compartimento da bateria no quadcopter e conecte o cabo de ligação.

Passo 3: Feche o compartimento da bateria e ligue o quadcopter.





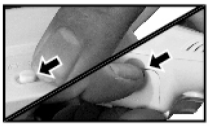
DICAS:
Quando inicia a sincronização como quadcopter mantenha-o numa posição horizontal para iniciar um voo estável.

Passo 4: Empurre a alavanca para a frente (no máximo) depois puxe-a para trás (no máximo). Ouvirá um som claro de que o quadcopter entrou no modo de pré-voo.

CUIDADOS:

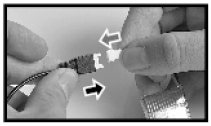
1. Quando o indicador de ligação no comando está permanentemente ligada, mesmo que, o indicador no quad copter apareça a piscar lentamente, isto significa que a ligação não foi conseguida. Desligue o comando e o quad copter, colocando o interruptor em posição OFF, reiniciando os passos 1, 2 e 3.
2. Se o quad copter estiver a inclinar para um dos lados, com movimentos bruscos ou em rotação em espiral, por favor, desligue o comando e o quad copter, colocando o interruptor em posição OFF, reiniciando os passos 1,2 e 3.
3. Quando o indicador do quad copter permaneça a piscar lentamente, significa que entrou no modo de energia baixa, reduzindo assim a velocidade. Por favor, pare a sua utilização e recarregue-o entre 120 a 130 minutos.

CARREGAR BATERIA DO DRONE



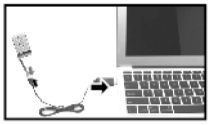
1. Coloque o interruptor do quadcoter ON/OFF na posição OFF depois abra a tampa da bateria.

2. Desconecte o cabo de ligação da bateria.

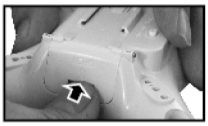


3. Ligue o cabo USB (a ligação mais pequena) ao cabo de ligação da bateria. Certifique-se que a ligação está correta e segura.

ATENÇÃO! AVISOS!
Quando utilizar o computador para carregar, por favor, retire o carregador de energia do próprio computador.



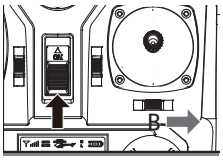
4. Para carregar a bateria, insira. por favor o cabo USB a uma porta USB do computador. O indicador de Luz no cabo USB irá ficar ON durante o processo de carga, que desligar-se-á OFF quand a bateria estiver totalmente carregada.



5. Reconecte o cabo de ligação da bateria no quadcopter e feche o compartimento.

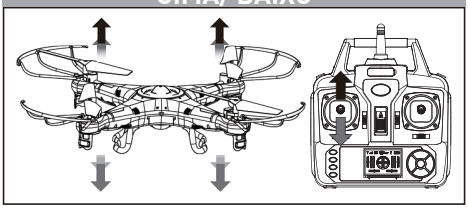
Tempo de Carregamento: +-130min — Tempo de Voo: +- 5 minutos!

MODOS E INSTRUÇÕES DO COMANDO



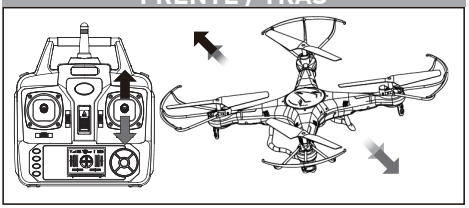
O comando possui dois modos, o Modo 1 e Modo 2, em linha com a opção de cada utilizador. Continue pressionando o botão B para a direita, depois ligue o comando para mudar para o Modo 1 ou Modo 2.

CIMA/ BAIXO



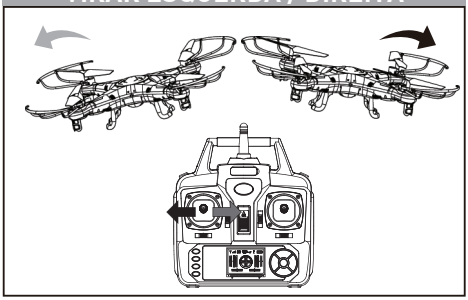
Movimente a Alavanca Esquerda para cima e para baixo, o quadcopter voará para cima e para baixo.

FRENTE / TRÁS



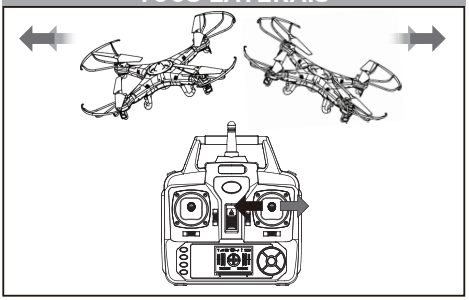
Movimente a Alavanca Direita para cima e para baixo, o quad copter voará para a frente e para trás.

VIRAR ESQUERDA / DIREITA



Movimente a Alavanca Direita para a esquerda e para direita, o quadcopter voará para a esquerda e para direita.

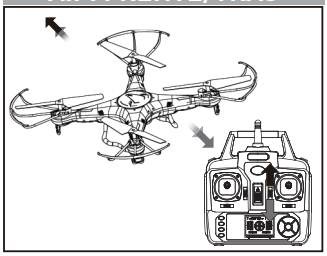
VOOS LATERAIS



Quando o quadcopter continua a voar para a Direita/Esquerda deverá pressionar o botão de ajuste indicado.

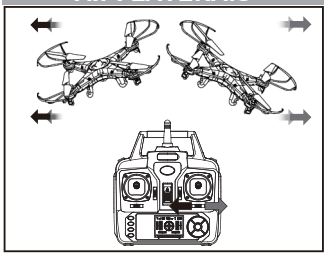
OPERAÇÃO DE ALTA-PRECISÃO

A.P. FRENTE/TRÁS



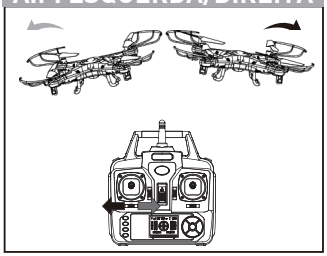
Quando o quadcopter continua a voar para a Frente/Trás, deverá corrigir pressionando o botão de ajuste indicado para cima/baixo.

A.P. LATERAIS



Quando o quadcopter continua a voar para lateral esquerda/ direita, deverá corrigir pressionando o botão de ajuste indicado para esquerda/direita.

A.P. ESQUERDA/DIREITA



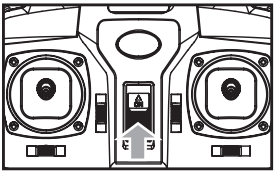
Quando o quadcopter continua a rodar para a esquerda/direita, deverá corrigir pressionando o botão de ajuste indicado para esquerda/direita.

INTRODUÇÃO ÁS FUNÇÕES DO DRONE

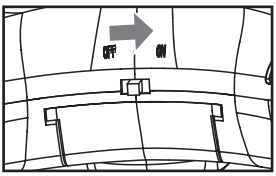
Poteção de baixa-voltagem:
Quando a bateria Quadcopter não for suficiente, os rotores irão interromper o fornecimento de energia. Preservando a energia da bateria de forma automática.

Proteção de Curto-circuito:
Quando as hélices do Quadcopter colidirem ou encravarem, o sistema de controle vai parar automaticamente o fornecimento de energia dos rotores, por favor volte a sincronizar o sinal de voo.

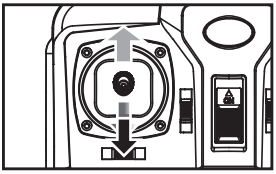
Função de Reinício:
Em caso de alterações no vôo ou vôo fora de ordem, restaure as configurações para o padrão de fábrica através dos seguintes métodos:



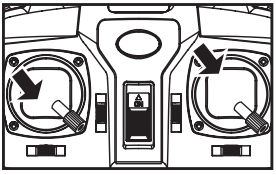
1• Desloque o interruptor de energia do comando para a posição ON.



2• Desloque o interruptor de energia do quadcopter para a posição ON



3• Quando o sinal de luz do quadcopter alterar o piscar do rápido para lento, por favor coloque a alavanca esquerda para a posição mais frontal, de sguida puxe-a para a posição mais para trás. O indicador de luz do quadcopter irá voltar a piscar de forma normal.



4• CORREÇÃO DE POSIÇÃO HORIZONTAL
Coloque o quadcopter em posição horizontal, de seguida movimento ambas as alavancas para a posição mais para trás e para a direita por cerca de 2-3 segundos, o indicador do quadcopter irá alterar o piscar do normal para o rápido; Depois de 2-3 segundos, o indicador irá voltar o piscar normal, isto significa que o processo de reinício foi concluído com êxito.

PEÇAS / PARTES - IDENTIFICAÇÃO

Para facilitar o pedido de peças, atribuimos nomes e códigos a cada uma das peças disponíveis para aquisição. Você pode comprar estas peças através do nosso serviço SPV: spv@ajaguiar.com

X5SW-01A
Capa Branca

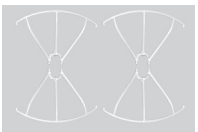
X5SW-01B
Capa preta

X5SW-02A
Hélices Brancas

X5SW-02B
Hélices Pretas

X5SW-03A Trens de Aterragem Branco

X5SW-03B Trens de Aterragem Preto



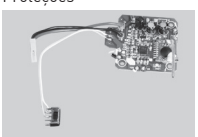
X5SW-04
Proteções

X5SW-05
Capas de Luzes

X5SW-06
Motor A

X5SW-06
Motor A

X5SW-07
Luzes



X5SW-08
Placa de Circuito

X5SW-09
Bateria 3.7 - 500Mha

X5SW-10
Cabo USB Carregamento

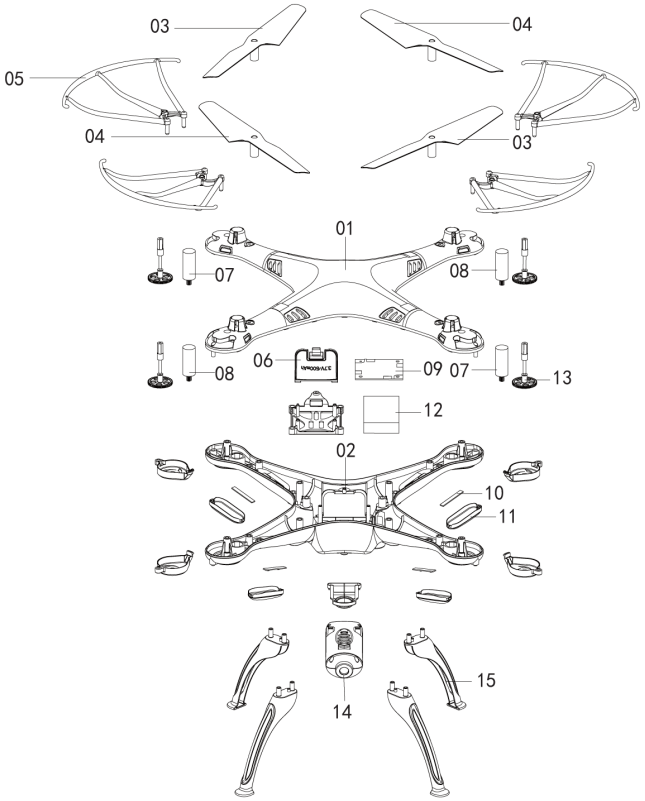
X5SW-11
Câmera WI-Fi Branca

X5SW-12
Câmera Wi-Fi Preto

X5SW-13
Comando Transmissor

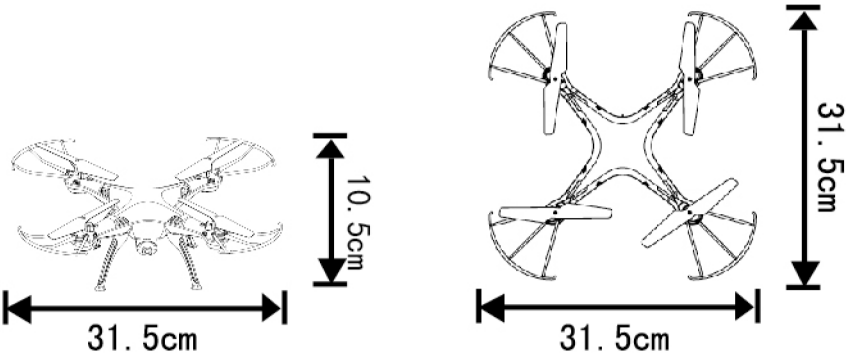
X5SW-14
Mola/Suporte Dispositivo

DIAGRAMA DO DRONE



Cód.	Descrição	Qnt.	Cód.	Descrição	Qnt.
01	Estrutura Superior	1	09	Placa de circuito	1
02	Estrutura Inferior	1	10	Capas de luzes	4
03	Hélices de rotação	2	11	Luzes de bordo	4
04	Hélices de reversão	2	12	Bateria	1
05	Estruturas de proteção de hélices	4	13	Engrenagem	4
06	Capa da bateria	1	14	Câmera Wi-Fi	1
07	Motor de rotação	2	15	Trens de Aterragem	4
08	Motor de reversão	2			

ELEMENTOS



Comprimento: 31,5cm

Largura: 31,5 cm

Altura: 10,5cm

Bateria: 3.7V/500mAh

CONTEÚDOS

- Quadcopter / Drone
- Comando 2.4G
- Cabo USB
- Manual de Utilizador
- Chaves de parafusos
- 4 Hélices
- 4 Parafusos
- 4 Trens de Aterragem
- Câmera Wi-Fi
- Mola Suporte Dispositivo Móvel

SERVIÇO PÓS VENDA (SPV)

Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02
spv@ajaguiar.com

CENTRO DE ASSISTÊNCIA TÉCNICA (CAT)

Rua Comendador Sílvio, 450
4535-032 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 741 00 71
cat@ajaguiar.com

DEP. DE QUALIDADE

Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02
dep.qualidade@ajaguiar.com

CENTRO ASSISTÊNCIA TÉCNICA

SERVICIO POST-VENTA /AFTER SALES SERVICE :

O cliente deverá solicitar através dos contactos disponíveis a abertura de um processo de reparação/assistência.

El cliente debe solicitar a través de los contactos disponibles para abrir un proceso de reparación / asistencia

The customer must request through the contacts available to open a process of repair / assistance.

1. Antes de reportar qualquer situação ao nosso SPV certifique-se que leu devidamente o manual de instruções existente na embalagem do produto
2. A avaria deve ser sempre reportada ao nosso SPV através do e-mail **spv@ajaguiar.com** ou através do telefone (+351) 22 082 45 21
3. Antes de enviar, deve aguardar resposta ao e-mail que terá em anexo um processo RMA (Retorno de Material Autorizado)
4. Deverá anexar o processo RMA e enviar juntamente com o produto em causa para a seguinte morada:

SERVIÇO PÓS VENDA (SPV)

Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02

spv@ajaguiar.com

CENTRO DE ASSISTÊNCIA TÉCNICA (CAT)

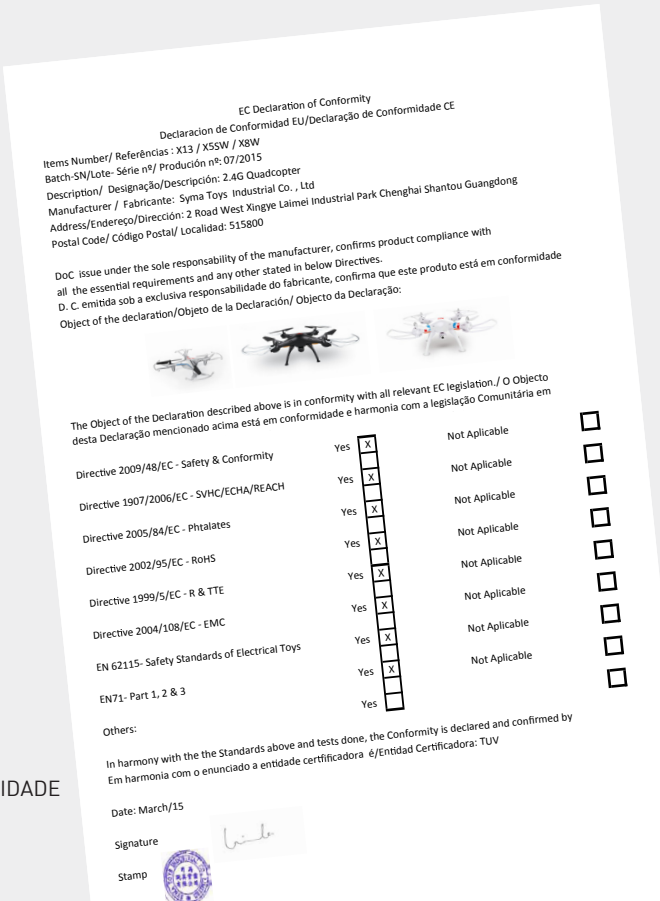
Rua Comendador Sílvio, 450
4535-032 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 741 00 71

cat@ajaguiar.com

DEP. DE QUALIDADE

Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02

dep.qualidade@ajaguiar.com



EC Declaration of Conformity
Declaracion de Conformidad EU/Declaração de Conformidade CE

Items Number/ Referências : X13 / X5SW / X8W
Batch-SN/Lote- Série nº/ Produción nº: 07/2015
Description/ Designação/Descripción: 2.4G Quadcopter
Manufacturer / Fabricante: Syma Toys Industrial Co. , Ltd
Address/Endereço/Dirección: 2 Road West Xingye Laimei Industrial Park Chenghai Shantou Guangdong
Postal Code/ Código Postal/ Localidad: 515800

DoC issue under the sole responsability of the manufacturer, confirms product compliance with all the essential requirements and any other stated in below Directives.
D. C. emitida sob a exclusiva responsabilidade do fabricante, confirma que este produto está em conformidade
Object of the declaration/Objeto de la Declaración/ Objecto da Declaração:

The Object of the Declaration described above is in conformity with all relevant EC legislation./ O Objecto desta Declaração mencionado acima está em conformidade e harmonia com a legislação Comunitária em

Directive 2009/48/EC - Safety & Conformity	Yes X	Not Aplicable
Directive 1907/2006/EC - SVHC/ECHA/REACH	Yes X	Not Aplicable
Directive 2005/84/EC - Phtalates	Yes X	Not Aplicable
Directive 2002/95/EC - RoHS	Yes X	Not Aplicable
Directive 1999/5/EC - R & TTE	Yes X	Not Aplicable
Directive 2004/108/EC - EMC	Yes X	Not Aplicable
EN 62115- Safety Standards of Electrical Toys	Yes X	Not Aplicable
EN71- Part 1, 2 & 3	Yes	

Others:

In harmony with the the Standards above and tests done, the Conformity is declared and confirmed by
Em harmonia com o enunciado a entidade certificadora é/Entidad Certificadora: TUV

Date: March/15

Signature

Stamp

CUMPRE AS NORMAS DE CONFORMIDADE!

CONSULTE A DECLARAÇÃO DE CONFORMIDADE E O MANUAL EM **WWW.AJAGUIAR.COM**

FPV REAL-TIME
X5SW
4 CHANNEL REMOTE CONTROL QUADCOPTER

MANUAL DEL USUARIO

+14

HEADFREE | 360° Eversion | 6AXIS Stabilization System | 2PM CAM Equipment | 2.4 GHZ | Wi-Fi Transmission

CARACTERÍSTICAS

SYM0X5SW

Cámara 2 Mpx Video / 5 Mpx Fotografía
Función 4 canales : arriba y abajo , izquierda y derecha, delante y detrás, movimiento diagonal
Transmisión Wi-fi: Transmisión en tiempo real
Incluye función luces: luces de flash en vuelo
Tiempo de carga: +/- 130 minutos

Tiempo de vuelo: hasta 5 minutos
Control Distancia : 50 metros
Batería recargable: 3.7V 500mAh Li -PO
Baterías del mandato: 4x AA LR6 **no incluidas**
Mando y cable de carga USB **incluido**.
MEDICIONES DRONE : 31,5 x 31,5 x 10,5cm

ES

giroo®

SYMA® RADIO-CONTROLLED PRODUCT

¡ADVERTÊNCIA!

1 • Este producto no es un juguete! Para utilizar el avión no tripulado se recomienda que el usuario ha de 14 años y / o acompañados por un adulto.
2 • El producto debe ser utilizado siguiendo las instrucciones de este manual y tener una experiencia de vuelo.
3 • Vuelo Espacial - debe utilizar el dispositivo en una zona libre, que permite el uso del mando a distancia dentro del campo de visión del usuario.
4 • Asegúrese de que el cable de carga USB es único y respeta las normas del fabricante.

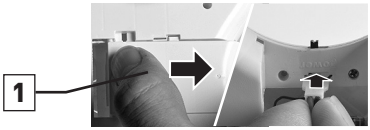
TENER EN CUENTA

1. Mantenga alejado de las personas, animales u obstáculos.
2. Manténgalo alejado de ambientes húmedos.
3. Utilice el producto correctamente y evitar el uso de su cuenta.
4. Mantenga alejado de las carreteras, caminos y mucho movimiento.
4. Mantener alejado de fuentes de calor, podría dañar la estructura.
5. Compruebe por favor el interruptor ON / OFF. Siempre revise la posición del interruptor al iniciar / terminar su uso.

SINCRONIZAR ANTES

SINCRONIZA TU DRONE CON MANDO:

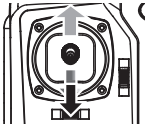
1 • Abra el compartimiento de la batería en el avión no tripulado y colocar el cable de conexión (1).



2 • Conecte el interruptor Drone (2) (que se encuentra en la estructura central / bajo) moviendo el interruptor a la posición ON.

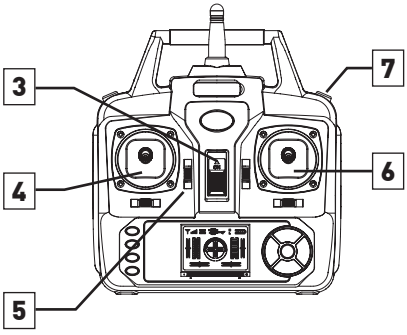
3 • Conexión del disparador remoto (3) (centro de mando) moviendo el interruptor a la posición ON.

4 • Mueva la palanca a la izquierda (4) al frente ↑ y detrás ↓ hasta que escuche una señal (señal sonora).



Cuando las luces de aviones no tripulados dejan de parpadear, logró sincronizar la conexión entre el zumbido y el Comando.

SI LA ENERGÍA DE LA BATERÍA ES BAJO, LA DISTANCIA DE ALACANCE DEL MANDO DISMINUYE.

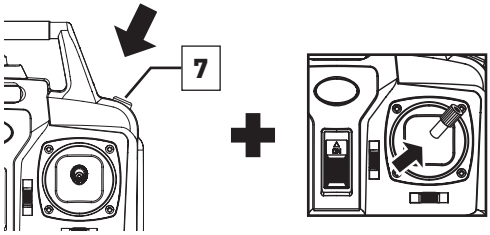


ROTACIÓN MOVIMIENTO 360º

1 • Asegúrese de que el drone está volando de forma estable en un espacio abierto y una altura / distancia superior a 3 metros del suelo.

2 • Mueva la palanca derecha a la esquina superior derecha y haga clic en la parte superior / derecha (7).

El Drone hará una rotación de 360 °.



NSTALAR TRENES Y PROTECCIONES

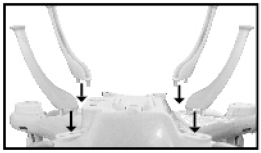


Figura 1

1• Coloque los trenes en la base drone como se muestra en la Figura 1.

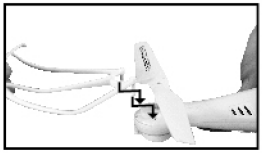


Figura 2

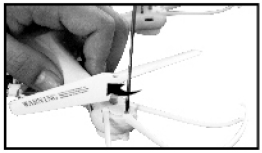


Figura 3

2• Instalar las protecciones en las 4 esquinas de las hélices y apriete los tornillos, vea la Figura 2 y 3.

INSTALAR Y QUITAR LA CÁMARA

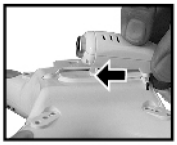


Figura 1

Figura 2

Figura 3

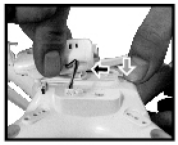


Figura 4

Figura 5

INTALAR CÁMARA

1• Mueva la cámara, como se muestra en la Figura 1.

2 • Conecte el cable de la cámara para el zumbido, como se muestra en la Figura 2.

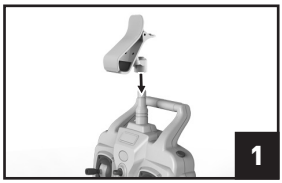
QUITAR LA CÁMARA

1• Desconecte el cable de la cámara drone Figura 3.

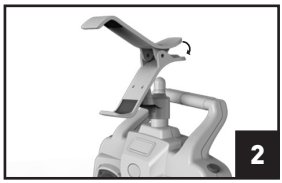
2 • Presione hacia abajo la cámara del cebador a drone Figura 4.

3 • Empuje la cámara y retire como se muestra en la Figura 5.

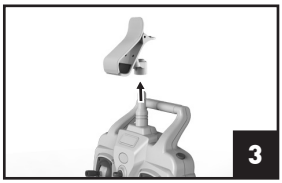
INSTALAR SOPORTE PARA DISPOSITIVO MÓVIL



1 • Coloque el orificio de soporte al mando de la antena.



2• Presione para la base de la antena, asegurándose de que esté bien sujeto.



3 • Para retirar, gire ligeramente el soporte y tire de la celebración en el zócalo.

Problema	Causa	Solución
No responde	1. Batería del drone no tiene suficiente potencia. 2. La batería del mando no tiene suficiente energía. 3. La sincronización del mando no corresponde con la del drone.	1. Coloque/recargue la bateria del drone. 2. Cargue o cambie las baterías si necesario. 3. Sincronizar la conexión entre el comando y el Quadcopter de nuevo.
Es lento y no responde / tener una navegación difícil	1. Energía insuficiente en el mando. 2. Otro mando está usando la misma frecuencia.	1. Recargue o cambie las pilas si necesario. 2. Utilice fuera del alcance de la otra nave.

FUNCIÓN WI-FI (Tiempo Real)

INSTALACIÓN DEL SOFTWARE

ANDROID (para dispositivos con Android 4.1 o superior)

Descargue la aplicación en www.symatoys.com o escanear a través del código de instalación de software Syma FPV en el embalaje / o la última página de este manual.

Además, podrá realizar buscará por: Syma FPV en su Google Play Store.

Apple iOS (para dispositivos con iOS 5.0 o superior)

Descargue la aplicación en www.symatoys.com o escanear a través del código de instalación de software Syma FPV en el embalaje / o la última página de este manual.

Además, podrá realizar buscará por: Syma FPV en su tienda de Apple.

INSTRUCCIONES DE CONEXIÓN

1. Abra el Syma Aplicación FPV.
2.Haga clic en el botón "START"
3. Aparecerá la imagen.

QUADCOPTER

Cuando conecte el Quadcopter, la luz indicadora de la FVP es verde.

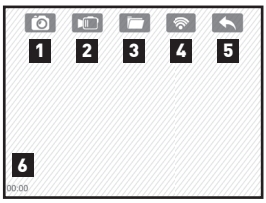
La luz cambia a rojo y parpadea después de 20segundos en el proceso de espera para la conexión al dispositivo móvil (por ejemplo:. Teléfono móvil).

EN SU DISPOSITIVO MÓVIL (y:. Teléfono móvil)

Haga clic en "Configuración" desde su dispositivo móvil (por ejemplo:. Teléfono móvil), conecte su red Wi-Fi, busque en sus marcadores para "FPV WIFI ****", haga clic en el enlace y esperar hasta que el hacerlo "conectado "lo que indica que la conexión se ha logrado, ahora salir de" definiciones ".

Abra la aplicación de Syma FPV, haga clic en el botón "START" y entrar en el interfaz de control. La imagen captada por la cámara debería aparecer en su pantalla. El Wi--Fi debe ser máxima, debido a la proximidad a la Quadcopter.

INTERFAZ DE LA APLICACIÓN:



1. Fotografía
2. Vídeo
3. Carpeta de almacén
4. Wi-Fi de la señal
5. Volver
6. Tiempo

FOTOS Y VIDEO (EN TIEMPO REAL)

FOTO Y VIDEO: Cuando está conectado a Wi-Fi puede utilizar la interfaz de la cámara para tomar fotos y grabar vídeo en tiempo real haciendo clic en los iconos correspondientes. Los archivos se guardan en la carpeta de almacenamiento.

INSTRUCCIONES IMPORTANTES

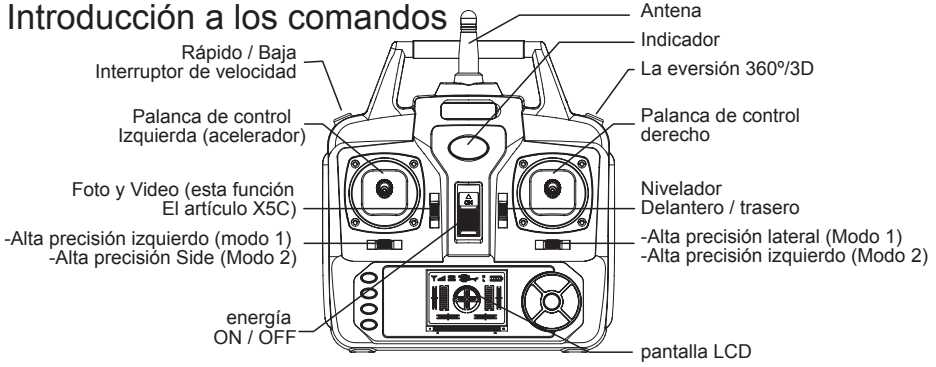
1• Este producto no es un juguete, sino un dispositivo que requiere la integración mecánica y electrónica con características aerodinámicas y de transmisión de alta frecuencia. Se requiere un montaje correcto, a fin de evitar accidentes.
El usuario debe operar / administrar de forma segura. Tenga en cuenta que no asume ninguna responsabilidad por el mal manejo del producto, ya que esto puede provocar lesiones graves o daños al producto.
2 • El producto debe ser utilizado por possoas capaces de seguir las instrucciones de este manual y tener una experiencia de vuelo. No debe ser menor de 14 años.
3 • Vuelo Espacial - debe utilizar el dispositivo en una zona libre, que permite el uso del mando a distancia dentro del campo de visión del usuario.
4 • Una vez comprado el producto, debe seguir las instrucciones de este manual, y cumplir con los términos de la garantía dada por el vendedor.
5 • Si se produjo un problema durante el tiempo de uso, funcionamiento o reparación, por favor póngase en contacto con la tienda donde adquirió el producto. También puede ponerse en contacto con nuestro servicio-post-venta: spv@ajaguiar.com

¡ADVERTENCIAS! AVISO!

Este modelo de vuelo de R / C se debe utilizar con precaución. Por favor, asegúrese de operar fuera de los grupos de personas , animales u obstáculos que pueden ser susceptibles a las lesiones. TENGA EN CUENTA LAS montaje / condiciones de la modelo, una instalación defectuosa, modelo de daños o la conexión incorrecta de los equipos de control de procesos electrónicos, pueden causar daños. SER PREVENTIVO - Tenga en cuenta la seguridad de vuelo , tenga cuidado al manejar y evaluar los elementos que lo rodean con el fin de evitar posibles accidentes , tenga siempre cuidado , los accidentes pueden ocurrir por su negligencia .

1 . Mantener alejado de las personas , los animales o los obstáculos.
2 . Manténgalo alejado de los ambientes húmedos.
3 . Utilice este producto correctamente y evitar el uso de su cuenta.
4 . Manténgalo alejado de las carreteras , caminos y mucho movimiento .
4 . Mantener alejado de fuentes de calor podría dañar la estructura.
5 . Marque el interruptor ON / OFF. Compruebe las siguientes imágenes , una identificación / colocación correcta del parámetro puede provocar la pérdida de control del modelo, y podría afectar su seguridad y la de los demás . Por favor, compruebe siempre la posición del interruptor cuando se inicia el uso / fin .

CONOCE EL MANDO



Instalação de baterias no comando

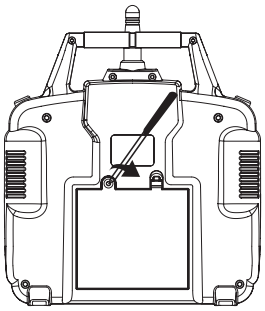


Figura 1

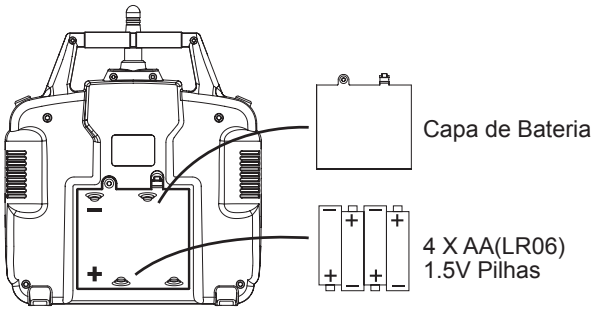
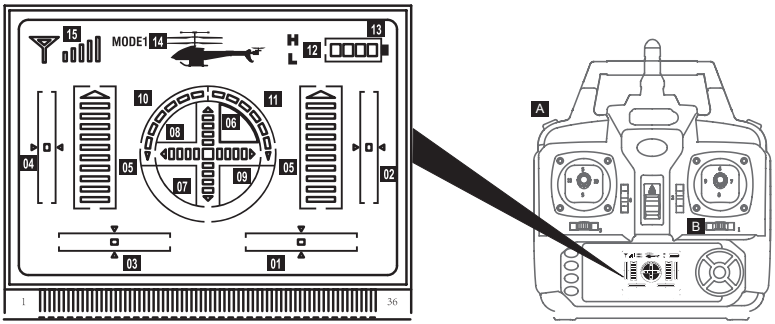


Figura 2

1.Use un destornillador para quitar los tornillos de la parte posterior del teléfono, abra la tapa de la batería (Figura 1).
2. Instale 4 baterías "AA" (no incluidas) en la parte posterior del auricular, y después coloque la tapa de la batería y apriete los tornillos (Figura2).

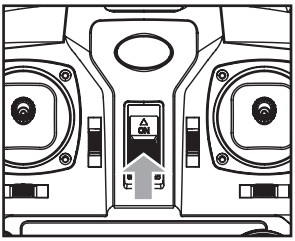
1. Instale las pilas con la polaridad correcta.
2. No mezcle pilas nuevas y viejas.
3. No mezcle diferentes tipos de pilas.

TECLADO DE CONTROL REMOTO Y MANUAL LCD

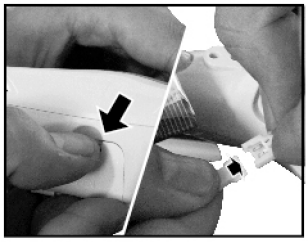


01. Alta precisión lateral: Vínculo con el hogar en el centro. (Va hacia la izquierda / derecha en el Modo 2)
02. De alta precisión hacia delante / atrás: Vínculo con el hogar en el centro.
03. Alta precisión Izquierda / derecha:. Conexión inicial al centro (Mover lateralmente en Modo 2)
04. Palanca del acelerador de alta Precisión: Vínculo con el hogar en el centro.
05. Acelerador: Vínculo con el hogar en el nivel inferior. (Acelerador de izquierda / derecha)
06. Movimientos Delanteros: Conecta al nivel más bajo (el centro de la plaza).
07. Movimientos traseras: Activa en el nivel inferior. (En el centro de la plaza
08. Movimiento lateral derecho: la conexión inicial en el nivel inferior. (En el centro de la plaza)
09. Movimientos lateral izquierdo: Activa en el nivel inferior. (En el centro de la plaza)
10. Gire a la izquierda: Tire de la palanca de la izquierda a la izquierda, el Quadcopter se levantará y moverse rápidamente hacia la izquierda.
11. Gire a la derecha: Tire de la palanca derecha hacia la derecha, el Quadcopter se levantará y moverse rápidamente hacia la derecha.
12. Velocidad rápida / lenta: Pulse el botón "A" durante unos segundos para seleccionar entre el modo rápido y lento. "H" significa velocidad y "L" de baja velocidad.
13. Identificador de la Energía: Según su comado batería.
14. Por lo que establecer, cuando el servicio comienza a utilizar. Cuando cambie al modo 2, por favor, mantenga el botón del "B" a la derecha, luego gire el mando, el modo cambiará en la pantalla LCD. Los mismos pasos para la función MODE 1.
15. Señal de Indicación: Normalmente en pantalla completa.

Listo para volar

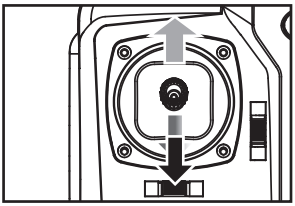


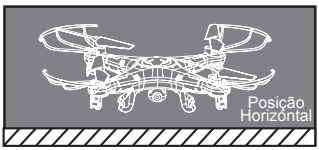
Paso 1: Encienda el interruptor ON / OFF en el mando.



Paso 2: Abra el compartimiento de la batería en la Quadcopter y conecte el cable.

Paso 3: Cierre el compartimiento de la batería y conecte el Quadcopter.





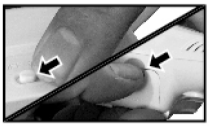
Consejos:
Cuando la sincronización se inicia como Quadcopter mantenerla en posición horizontal para iniciar un vuelo estable

Paso 4: Empuje la palanca hacia adelante (como máximo) y tire de él hacia atrás (como máximo). Oye un sonido claro de esa manera Quadcopter entró en el pre-vuelo.

ATENCIÓN:

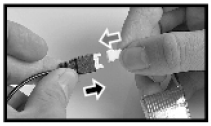
1. Cuando el indicador de encendido en el mando está permanentemente conectado, incluso si aparece el indicador en el helicóptero de cuatro a parpadear lentamente, esto significa que no se logró la conexión. Mando y quad Desconecte helicóptero por el cambio a la posición OFF, reiniciar los pasos 1, 2 y 3.
2. Quad helicóptero Si usted se inclina hacia un lado, con movimientos bruscos o espiral que gira, por favor desconecte el mando y helicóptero quad colocando el interruptor en la posición OFF, reiniciar los pasos 1,2 y 3.
3. Indicador Cuando el helicóptero quad permanece parpadeando significa que poco a poco entró en el modo de bajo consumo, lo que reduce la velocidad. Por favor, dejen su uso y recarga de entre 60 a 70 minutos.

CARGA DE LA BATERÍA EN DRONE



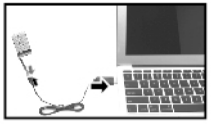
1. Ponga lo interruptor ON / OFF en OFF y luego abra la cubierta de la batería.

2. Desconecte la conexión de la batería

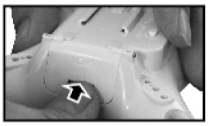


3. Conectar el cable USB (el accesorio más pequeño) para el cable de conexión de la batería. Asegúrese de que la conexión es correcta y segura.

¡ATENCIÓN!
Cuando se utiliza la computadora para cargar, por favor, elimine la propia computadora cargador de corriente.



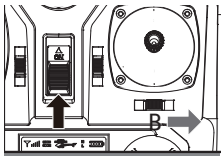
4. Para cargar la batería, insertar. por favor el cable USB a un puerto USB de su ordenador. La luz indicadora en el cable USB se encenderá durante la carga, lo que apagará-OFF quand la batería está completamente cargada.



5. Vuelva a conectar la conexión de la batería en Quadcopter y cierre el compartimento.

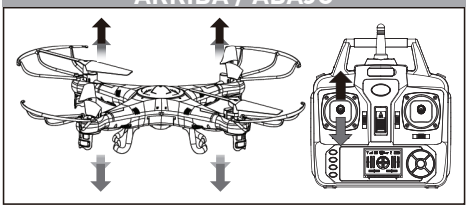
Tiempo de carga: + - 130 min - Tiempo de vuelo: + -5,5 minutos!

MODOS Y LAS INSTRUCCIONES DEL MANDO



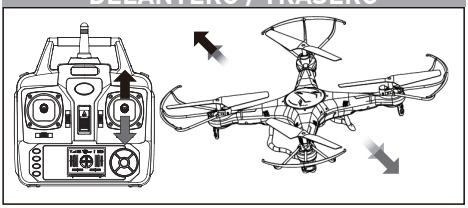
El comando tiene dos modos, el modo 1 y el modo 2, de acuerdo con la opción de cada usuario. Mantenga pulsado el botón B a la derecha, luego gire la perilla para cambiar a Modo 1 o Modo 2.

ARRIBA / ABAJO



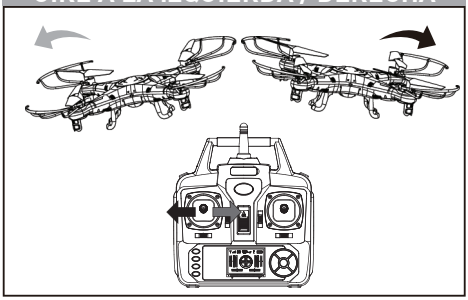
Mover la palanca a la izquierda, arriba y abajo, la Quadcopter volar arriba y abajo.

DELANTERO / TRASERO



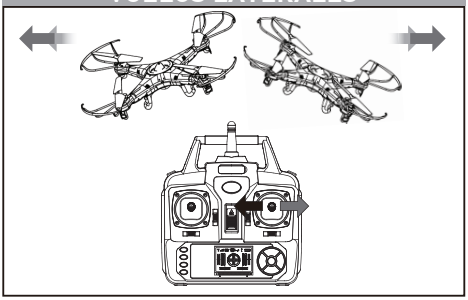
Mueva la palanca a la derecha, arriba y abajo del helicóptero quad volará hacia delante y hacia atrás.

GIRE A LA IZQUIERDA / DERECHA



Mueva la palanca de la derecha, la izquierda y la derecha, la Quadcopter volar a izquierda y derecha.

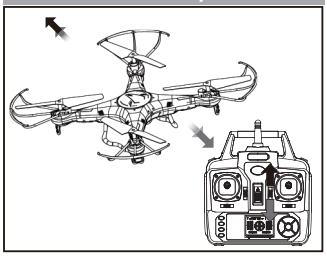
VUELOS LATERALES



Cuando Quadcopter sigue volando a la derecha / izquierda, debe presionar el botón indicado.

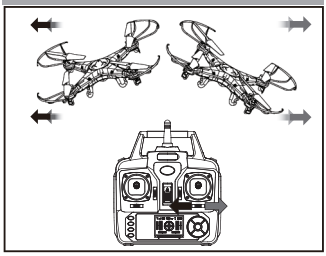
LA OPERACIÓN DE ALTA PRECISIÓN

A.P. DELANTERO / TRASERO



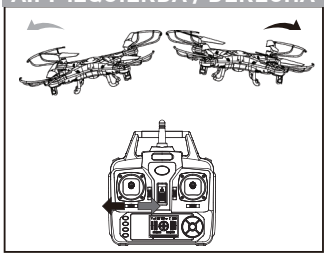
Cuando Quadcopter sigue volando al frente / trasero, debe corregir presionando el botón de ajuste se muestra arriba / abajo.

A.P. LATERALES



Cuando Quadcopter sigue volando izquierda / derecha, debería corregir presionando el botón indicado para izquierda / derecha.

A.P. IZQUIERDA / DERECHA



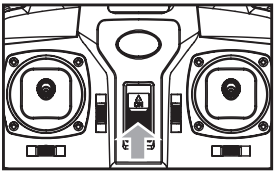
Cuando Quadcopter sigue girando de izquierda / derecha, debería corregir presionando el botón indicado para izquierda / derecha.

INTRODUCCIÓN A LAS FUNCIONES DEL DRONE

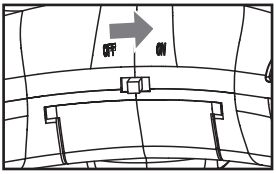
Protección de baja tensión:
Cuando la batería del drone no es suficiente, los rotores se interrumpe la alimentación eléctrica. La preservación de energía de la batería de forma automática.

Protección del cortocircuito:
Cuando las hélices Quadcopter chocan o interferencia, el sistema de control se detendrá automáticamente la fuente de alimentación de los rotores, vuelva a sincronizar la señal de vuelo.

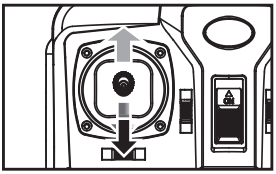
Función de reinicio:
En caso de cambios en el vuelo o volar fuera de orden, restaurar la configuración predeterminada de fábrica a través de los métodos siguientes:



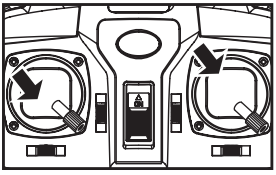
1• Mueva el interruptor de encendido del mando a la posición ON.



2• Mueva el interruptor de encendido en la posición ON Quadcopter



3• Cuando la luz de la señal de Quadcopter cambiar el parpadeo rápido a lento, por favor ponga la palanca izquierda a la posición más delantera de sguida tire a la posición hacia atrás. La luz indicadora se encenderá Quadcopter parpadear normalmente.



4• CORRECCIÓN DE LA POSICIÓN HORIZONTAL
Ponga Quadcopter en posición horizontal, a continuación, mueva las dos palancas en su posición más hacia atrás y hacia la derecha durante unos 2-3 segundos, el indicador cambiará Quadcopter parpadeo de normal a ayunar; Después de 2-3 segundos, la pantalla volverá parpadeo normal, esto significa que el proceso de restablecimiento se ha completado correctamente.

PIEZAS

Para facilitar el pedido de piezas, asignamos nombres y códigos para cada una de las piezas disponibles para su compra. Usted puede comprar estas piezas a través de nuestro servicio de SPV: spv@ajaguiar.com

X5SW-01A
Cubierta Blanca

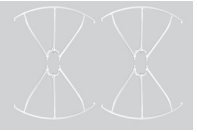
X5SW-01B
Cubierta Negro

X5SW-02A
Hélices Blancas

X5SW-02B
Hélices Negro

X5SW-03A Trenes de aterrizaje Blanco

X5SW-03B
Trenes de aterrizaje Negro

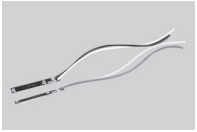


X5SW-04
Protecciones

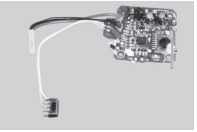
X5SW-05
Luces de cubiertas

X5SW-06
Motor A

X5SW-06
Motor A

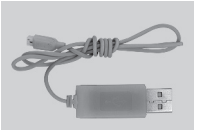


X5SW-07
Luces



X5SW-08
Tarjeta de circuitos

X5SW-09
Batería 3,7 - 500Mha



X5SW-10
Cable de carga USB

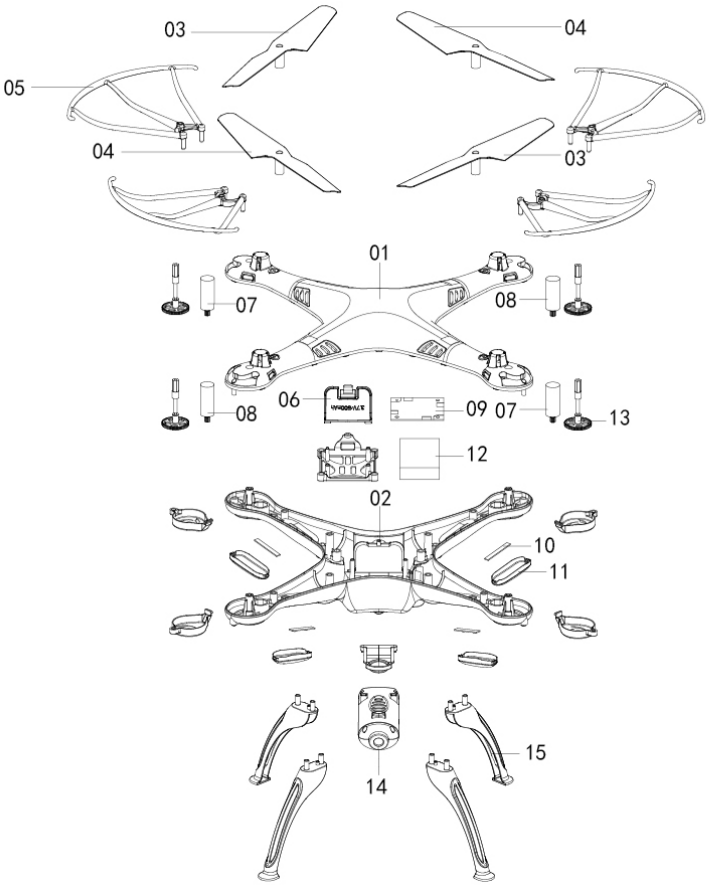
X5SW-11
Wi-Fi Cámara Blanca

X5SW-12
Cámara con Wi-Fi Negro

X5SW-13
Mando

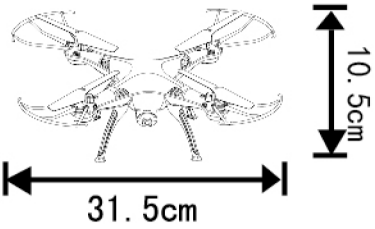
X5SW-14
Pieza de acoplamiento

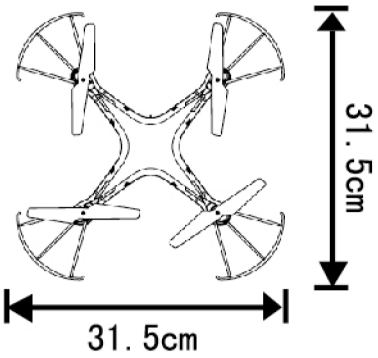
DIAGRAMA DEL DRONE



Cód.	Descripción	Qnt.	Cód.	Descripción	Qnt.
01	Estructura Superior	1	09	Tarjeta de circuitos	1
02	Estructura inferior	1	10	Cubiertas de las Luces	4
03	Hélices de Rotación	2	11	Luces	4
04	Hélices de Reversión	2	12	Batería	1
05	Estructuras de protección hélices	4	13	Engrenage	4
06	Cubierta de la batería	4	14	Cámara - X5SC	1
07	Motor A	2	15	Trenes de aterrizaje	4
08	Motor B	2			

ELEMENTOS

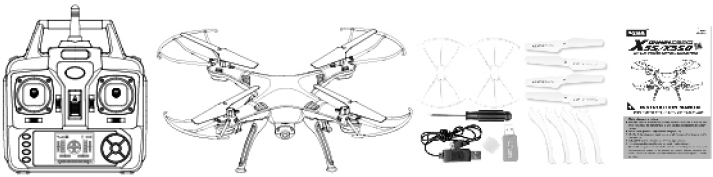




Longitud: 31.5 cm	Batería: 3.7V/500mAh
Ancho: 31,5 cm	
Altura: 10,5cm	

CONTEÚDOS

- Quadcopter / Drone
- Mando 2.4G
- Cable USB
- Guía del usuario
- Destornilladores
- 4 Hélices
- 4 Tornillos
- 4 trenes de aterrizaje
- Cámara (sólo X5SC)
- Lector de tarjetas (sólo X5SC)



SERVIÇO PÓS VENDA (SPV)

Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02

spv@ajaguiar.com

CENTRO DE ASSISTÊNCIA TÉCNICA (CAT)

Rua Comendador Sílvio, 450
4535-032 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 741 00 71

cat@ajaguiar.com

DEP. DE QUALIDADE

Avenida Principal, 4300
4535-013 Lourosa, PORTUGAL
T. (+351) 22 745 54 02

dep.qualidade@ajaguiar.com

giro®

AJ AGUIAR®
COMMERCE & DEVELOPMENT

SEDE / SHOWROOM / OFFICE

Avenida Principal, 4300 | 4535-013
Lourosa | PORTUGAL
T. +(351) 22 745 54 02 | F. +(351) 22 745 99 04
www.ajaguiar.com | mail@ajaguiar.com

SPECIFICATIONS AND COLORS OF CONTENTS MAY VARY FROM PHOTO
Especificações e cores do conteúdo podem variar das ilustrações.
Especificaciones Colores y contenidos pueden variar de las ilustraciones.